

$$G := \begin{bmatrix} 0 \\ -9.81 \end{bmatrix} \quad F := 0000$$

mass := 1000

time := 9

$$\text{forceVector} := G \cdot \text{mass} \quad \text{forceVector} = \begin{bmatrix} 0 \\ -9.81 \cdot 10^3 \end{bmatrix}$$

inclination := -10 Steigung in %

$$\alpha := \text{atan}\left(\frac{\text{inclination}}{100}\right)$$

Steigung  $\sin(\alpha) = -0.1$

$$\text{effectiveForce} := (\sin(\alpha) \cdot \text{forceVector}_1) + F$$

Kraft "G\*mass" im Verhältnis zum Winkel Alpha

effectiveForce = 976.131

$F=m \cdot a$   $a=F/m$  Beschleunigung des Fahrzeugs aufgrund der Kraft F

$$\text{acceleration} := \frac{\text{effectiveForce}}{\text{mass}} \quad \text{acceleration} = 0.976$$

$a=v/t$   $v/a \cdot t$  speedChange := acceleration \cdot time speedChange = 8.785 Beschleunigung in  $s^2$

Beschleunigung: Strecke(s)=(1/2)\*a\*t^2

$$\text{strecke} := \frac{\text{acceleration} \cdot \text{time}^2}{2} \quad \text{strecke} = 39.533$$

$$\begin{aligned} x_{\text{coordinate}} &:= \text{strecke} \cdot \sin\left(\frac{\pi}{2} - \alpha\right) & x_{\text{coordinate}} &= 39.337 \\ y_{\text{coordinate}} &:= \text{strecke} \cdot \cos(\alpha) & y_{\text{coordinate}} &= -3.934 \end{aligned}$$