

Wendel kreisförmig

Vorbemerkung:

Die kreisförmige Wendel könnte auf zwei Arten entstehen:

- 1.) Kreisförmige Bewegung in einer Ebene, bei gleichzeitiger Bewegung entlang eines Kreisbogens, Radius R, mit konstanter Bogengeschwindigkeit v

oder

- 2.) Kreisförmige Bewegung in einer Ebene, bei gleichzeitiger Bewegung entlang eines Kreisbogens, Radius R, mit konstanter Winkelgeschwindigkeit Ω

Ich beschränke mich auf Fall 2, da dieser der Bewegung auf einer Werkzeugmaschine näher kommt.

Einführen zusätzlicher Polarkoordinaten:

l = Radius in der XZ-Ebene
 χ = Winkel in der XZ-Ebene

$$\begin{aligned}\varphi(t) &= \omega t ; \chi(t) = \Omega t \\ l(t) &= R + r \cdot \cos \omega t \\ y(t) &= r \cdot \sin \omega t\end{aligned}$$

Hieraus folgt für die Projektion in der XZ-Ebene :

$$l(\chi) = R + r \cdot \cos(\omega/\Omega \cdot \chi) \quad (2.1)$$

Die Steigung der Wendel S :

Die Steigung S bestimmt hier den **Winkel** χ (ts), welcher zurückgelegt wurde, um eine volle Wendel, also $\varphi(ts) = 2\pi$, zu erhalten.

Es gilt:

$$\begin{aligned}\chi(ts) &= \Omega \cdot ts = S \\ \varphi(ts) &= \omega \cdot ts = 2\pi\end{aligned}$$

$$\Rightarrow \omega / \Omega = 2\pi / S$$

Eingesetzt in Gl. 2.1:

$$l(\chi) = R + r \cdot \cos[(2\pi / S) \cdot \chi] \quad (1.2)$$

Nü noch das ganze in x,y,z-Koordinaten:

$$x(\chi) = [R + r * \cos ((2\pi / S) * \chi)] * \cos \chi$$

$$z(\chi) = [R + r * \cos ((2\pi / S) * \chi)] * \sin \chi$$

$$y(\chi) = r * \sin ((2\pi / S) * \chi)$$

Darstellung mit folgenden Geometriewerten:

$$R = 5$$

$$r = 1$$

$$S = \pi/4$$

